

pour le Vendredi 29 NOVEMBRE

PROBLEME 1

A) Etude d'endomorphismes tels que $u \circ u = 0$.

Soit E un espace vectoriel de dimension n , u un endomorphisme non nul de E tel que $u \circ u = 0$,
 r le rang de u et p la dimension du noyau de u .

1 - a) Montrer que $\text{Im}(u) \subset \text{Ker}(u)$.

b) En déduire que $r \leq \frac{n}{2}$ et $p \geq \frac{n}{2}$.

2 - Pour cette question, on suppose que $n = 2$:

a) Justifier que $\text{Im}(u) = \text{Ker}(u)$.

b) Soient i un vecteur non nul appartenant à $\text{Im}(u)$ et j un vecteur tel que $u(j) = i$.

Montrer que (i, j) est une base de E , et donner la matrice de u dans cette base.

3 - Pour cette question, on suppose $n = 3$.

a) Montrer que $r = 1$. Quelle est la dimension de $\text{Ker}(u)$?

b) Soit k un vecteur de E n'appartenant pas à $\text{Ker}(u)$ et $i = u(k)$. Justifier l'existence d'un v de $\text{Ker}(u)$, non colinéaire à i , puis démontrer que (i, j, k) est une base de E .

c) Déterminer la matrice de u dans cette base.

B) Application à un exemple.

On rappelle que $M_3(\mathbb{R})$ désigne l'ensemble des matrices carrées d'ordre 3 à coefficients réels.

$GL_3(\mathbb{R})$ l'ensemble constitué par les matrices inversibles de $M_3(\mathbb{R})$.

Dans cette partie, I désigne la matrice unité de $M_3(\mathbb{R})$ et J est la matrice définie par :

$$J = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 \\ -2 & 2 & 2 \\ 1 & -1 & -1 \end{pmatrix}$$

1 - Soit v l'endomorphisme de \mathbb{R}^3 , dont la matrice relative à la base canonique de \mathbb{R}^3 est J .

a) Vérifier que $v \circ v = 0$.

b) Déterminer le noyau et l'image de v . Préciser leur dimension.

c) Trouver une base \mathcal{B} de \mathbb{R}^3 dans laquelle v ait pour matrice $\begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$.

Dans la suite, on notera P la matrice de passage de la base canonique de \mathbb{R}^3 à \mathcal{B} .

2 - On considère l'ensemble Δ des matrices M de $M_3(\mathbb{R})$ de la forme $M = I + mJ$ ($m \in \mathbb{R}$).

- Démontrer que Δ est stable pour la multiplication matricielle.
- Montrer alors que Δ est un sous-groupe multiplicatif de $GL_3(\mathbb{R})$, isomorphe à $(\mathbb{R}, +)$.
- L'ensemble Δ est-il un sous-espace vectoriel de $M_3(\mathbb{R})$?

3 - Soit $M = I + mJ$ où m est un réel non nul. On se propose dans cette question de trouver toutes les matrices X de $M_3(\mathbb{R})$ solutions de l'équation (1) : $X^2 = M$.

a) Quelles sont les solutions de (1) appartenant à Δ ?

b) Justifier l'égalité $P^{-1}MP = N$, N désignant la matrice
$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & m \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

c) Montrer qu'en posant $Y = P^{-1}XP$, l'équation (1) équivaut à l'équation (2) : $Y^2 = N$.

d) Soit $Y = \begin{pmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & i \end{pmatrix}$ une matrice de $M_3(\mathbb{R})$ solution de (2).

Montrer que $YN = NY$. En déduire que Y est triangulaire supérieure et que $i = a$.

e) Résoudre l'équation (2). On vérifiera qu'il y a une infinité de solutions, dont on précisera la forme.

f) Exprimer alors les solutions de (1) à l'aide de la matrice P (aucun calcul n'est demandé).

Fin du problème.

PROBLEME 2

P3

Ce problème a pour but principal l'étude des coefficients diagonaux des diverses matrices semblables à une matrice donnée.

On désigne par n un entier ≥ 2 , par $M_n(\mathbf{R})$ l'espace des matrices à coefficients réels, à n lignes et n colonnes, et par I la matrice identité; on appelle *scalaires* les matrices de la forme λI où λ est un réel. On rappelle que deux matrices A et B sont dites *semblables* s'il existe une matrice inversible Q vérifiant $B = Q A Q^{-1}$, c'est-à-dire si A et B représentent un même endomorphisme de \mathbf{R}^n dans deux bases de \mathbf{R}^n .

Première partie

1. Démontrer les assertions suivantes :

a) Si une matrice A est non scalaire, il existe un vecteur X de \mathbf{R}^n , non nul et non vecteur propre pour A .

b) Soit $A \in M_n(\mathbf{R})$, i et $j \in \{1, \dots, n\}$. Il existe une matrice B semblable à A telle que

$$b_{i,i} = a_{j,j}, \quad b_{j,j} = a_{i,i}, \quad b_{k,k} = a_{k,k} \quad \text{pour tout } k \neq i, j.$$

Deuxième partie

2. On se donne une matrice A de $M_n(\mathbf{R})$ de trace nulle et on se propose de démontrer qu'il existe une matrice B semblable à A ayant tous ses coefficients diagonaux nuls.

a) Montrer que si A est non nulle, il existe une base (X_1, \dots, X_n) de \mathbf{R}^n telle que $A X_1 = X_2$.

b) Conclure en procédant par récurrence sur n .

3. *Applications numériques.* Dans chacun des cas considérés, on indiquera une matrice B répondant à la question et une base qui lui correspond.

a) $n = 2$, A est diagonale avec coefficients diagonaux $1, -1$.

b) $n = 3$, A est diagonale avec coefficients diagonaux $1, 0, -1$.

4. Soit A une matrice de $M_n(\mathbf{R})$ non scalaire. Montrer qu'il existe une matrice B semblable à A avec coefficients diagonaux de la forme $(t, 0, \dots, 0)$, et exprimer t en fonction des coefficients diagonaux de A .

5. Soit A une matrice de $M_n(\mathbf{R})$ non nulle. Montrer qu'il existe une matrice B semblable à A avec coefficients diagonaux tous non nuls.