

# Concours commun polytechnique concours 2002 série MP Math 2

## I. Étude d'un exemple

1. Si  $A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$  on a  $A^2 = \begin{pmatrix} a^2 + bc & ab + bd \\ ac + dc & bc + d^2 \end{pmatrix} = (a+d) \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} - (ad+bc) \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ . D'où :

$$\boxed{A^2 - \text{tr}(A)A + \det(A)I_2 = \mu \mathbf{0}}$$

2. D'après le critère de sous algèbre rappelé dans le sujet :

- Par définition,  $\mathbb{A}$  est le sous-espace vectoriel engendré par  $I_2$  et  $A$  donc c'est un sous-espace vectoriel de  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$
- $A$  n'est pas une matrice scalaire (donc n'est pas colinéaire à  $I_2$ ) donc  $(I_2, A)$  est une famille libre et par conséquent c'est une base du  $\mathbb{R}$ -espace vectoriel  $\mathbb{A}$
- $\mathbb{A}$  contient  $I_2$ .
- Enfin,  $\mathbb{A}$  est stable pour le produit car si  $(a, b, \alpha, \beta) \in \mathbb{R}^4$ ,

$$(aI_2 + bA)(\alpha I_2 + \beta A) = (a\alpha - b\beta \det(A))I_2 + (a\beta + \alpha b + b\beta \text{tr}(A))A \in \mathbb{A}$$

$$\boxed{\mathbb{A} \text{ est une sous algèbre de dimension 2 de } \mathcal{M}_2(\mathbb{R})}$$

3. Si  $B = aI_2 + bA$  le calcul précédent donne  $B^2 = (a^2 - b^2 \det A)I_2 + (2ab + b^2 \text{tr} A)A$ . On veut  $B^2 = -I_2$ . On a donc deux décompositions de  $B^2$  dans la base  $(A, I_2)$ . L'existence de  $B^2$  équivaut donc au système :

$$\begin{cases} a^2 - b^2 \det A = -1 \\ 2ab + b^2 \text{tr} A = 0 \end{cases}$$

- Si  $b = 0$  on a  $a^2 = -1$  équation impossible dans les réels. D'autre part si  $b = 0$  on a  $\text{tr}(A)^2 - 4 \det(A) = (a+d)^2 - 4ad = (a-d)^2 \geq 0$ , contradictoire avec  $\text{tr}(A)^2 < 4 \det(A)$
- Donc on peut supposer  $b \neq 0$  et le système équivaut à

$$\begin{cases} a^2 - b^2 \det A = -1 \\ a = -\frac{b}{2} \text{tr} A \end{cases}$$

ou encore à

$$\begin{cases} b^2 \left( \frac{\text{tr}(A)^2 - 4 \det(A)}{4} \right) = -1 \\ a = -\frac{b}{2} \text{tr} A \end{cases}$$

- Si  $\text{tr}(A) \geq 4 \det(A)$  la première équation est impossible
- Si  $\text{tr}(A) < 4 \det(A)$  il existe deux matrices de  $\mathbb{A}$  dont le carré vaut  $-I_2$  :

$$\boxed{B = \frac{\pm 2}{\sqrt{4 \det A - (\text{tr} A)^2}} \left( \left( -\frac{\text{tr} A}{2} \right) I_2 + A \right)}$$

$$\boxed{(\exists B \in \mathbb{A}, B^2 = -I_2) \Leftrightarrow (\text{tr}(A)^2 < 4 \det(A))}$$

- Remarque 5/2 : si  $B$  existe le carré des valeurs propres de  $B$  vaut  $-1$ . Donc  $B$  n'a pas de valeur propre réel donc  $A$  n'a pas de valeur propre réel. Le discriminant du polynôme caractéristique est strictement négatif ce qui donne aussi  $\text{tr}(A)^2 < 4 \det(A)$ . La réciproque se fait de toute façon par le calcul.

4. On suppose qu'il existe  $B \in \mathbb{A}$  telle que  $B^2 = -I_2$ .

- $B$  n'est pas une matrice scalaire : car si  $\exists \lambda \in \mathbb{R}, B = \lambda I_2$  alors  $B^2 = \lambda^2 I_2 \neq -I_2$
- donc  $(I_2, B)$  est une famille libre de  $\mathbb{A}$ .
- On a alors deux vecteurs libres en dimension 2. C'est une base de  $\mathbb{A}$ .

Définissons alors  $f$  comme l'unique application linéaire entre les  $\mathbb{R}$ -espaces vectoriels  $\mathbb{A}$  et  $\mathbb{C}$  telle que  $f(I_2) = 1$  et  $f(B) = i$ . ( $f$  existe et est unique puisque  $f$  est défini par l'image d'une base)

- $f$  est un isomorphisme d'espaces vectoriels car elle envoie une base de  $\mathbb{A}$  sur une base de  $\mathbb{C}$ .
- $f(I_2) = 1$ .

- $f(MM') = f(M)f(M')$  : si  $M = xI_2 + yB$  et  $M' = x'I_2 + y'B$

$$MM' = xx'I_2 + (xy' + x'y)B + yy'B^2 = (xx' - yy')I_2 + (xy' + x'y)B$$

donc

$$f(MM') = (xx' - yy')f(I_2) + (xy' + x'y)f(B) = (xx' - yy') + i(xy' + x'y)$$

et

$$f(M)f(M') = (x + iy)(x' + iy') = (xx' - yy') + i(xy' + x'y)$$

**$f$  est un isomorphisme d'algèbres entre  $\mathbb{A}$  et  $\mathbb{C}$**

5. D'après le calcul fait en question 3. et  $A$  étant non scalaire, si  $M = aI_2 + bA$ , la condition  $M^2 = 0$  équivaut à

$$\begin{cases} a^2 - b^2 \det A = 0 \\ 2ab + b^2 \operatorname{tr} A = 0 \end{cases}$$

- Si  $b = 0$  alors la première équation donne  $a = 0$
- Si  $b \neq 0$  la seconde équation donne  $a = -\frac{b}{2} \operatorname{tr} A$  ce qui reporté dans la première donne  $0 = 0$  et  $b$  est quelconque.

$$M = b \left( \left( -\frac{\operatorname{tr} A}{2} \right) I_2 + A \right), b \in \mathbb{R}$$

Soit alors une matrice  $M$  non nulle vérifiant  $M^2 = 0$ . une telle matrice est non inversible, ( car sinon  $M^2 = 0 \Rightarrow M = M^2 M^{-1} = 0$  )

**$\mathbb{A}$  n'est pas un corps**

6. Par hypothèse,  $B$  est une matrice non scalaire de  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$  et il existe  $P \in \mathcal{GL}_2(\mathbb{R})$  telle que  $B = P^{-1}AP$ .

- $A$  n'est pas non plus scalaire (sinon  $B = P^{-1}\lambda I_2 P = \lambda P^{-1}I_2 P = \lambda I_2$  )
- $(I_2, A)$  est une base de  $\mathbb{A}$ .

Définissons alors  $g$  comme l'unique application linéaire de  $\mathbb{A}$  dans  $\mathbb{B}$  telle que  $g(I_2) = I_2$  et  $g(A) = B$ .

- L'application  $g$  est alors bijective car est linéaire et envoie une base de  $\mathbb{A}$  sur une base de  $\mathbb{B}$ .
- $\forall M \in \mathbb{A}$ ,  $g(M) = P^{-1}MP$  : si  $M = aI_2 + bA \in \mathbb{A}$ ,  $g(M) = aI_2 + bB = aI_2 + bP^{-1}AP = P^{-1}(aI_2 + bA)P = P^{-1}MP$
- $\forall (M; M') \in \mathbb{A}^2$  :  $g(M)g(M') = g(MM')$ , :

$$g(M)g(M') = P^{-1}MPP^{-1}M'P = P^{-1}MM'P = g(MM')$$

ce qui achève de montrer que  $g$  est un isomorphisme d'algèbres.

**$\mathbb{A}$  et  $\mathbb{B}$  sont deux algèbres isomorphes**

7.

a) Rédaction 5/2 :

Si  $(\operatorname{tr} A)^2 > 4\det A$  le discriminant du polynôme caractéristique de  $A$  est strictement positif donc  $\chi_A$  possède deux racines réelles distinctes donc  $A$  possède deux valeurs propres réelles distinctes ce qui implique sa diagonalisabilité vu que  $A \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ .

a) Rédaction 3/2:

Soit  $\phi$  l'endomorphisme de  $\mathbb{R}^2$  ayant dans la base canonique  $(e_1, e_2)$  la matrice  $A$ .

On cherche une base  $(c_1, c_2)$  dans la quelle la matrice de  $\phi$  soit  $D = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 \\ 0 & \lambda_2 \end{pmatrix}$ .

Si on pose  $c = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$   $f(c) = \lambda c$  équivaut au système  $\begin{cases} (a - \lambda)x + by = 0 \\ cx + (d - \lambda)y = 0 \end{cases}$ .

Le système est homogène il existe une solution non nulle si et seulement le déterminant est non nul. Soit  $\lambda^2 - \operatorname{tr}(A)\lambda + \det(A) = 0$ .

Par hypothèse le discriminant est non nul donc il existe deux solutions réelles distinctes notées  $\lambda_1$  et  $\lambda_2$ .

Soit alors  $c_1$  non nul tel que  $\phi(c_1) = \lambda_1 c_1$  et  $c_2$  non nul tel que  $\phi(c_2) = \lambda_2 c_2$ . Ces deux vecteurs forment un système libre (donc une base) car

$$\lambda c_1 + \mu c_2 = \vec{0} \Rightarrow \lambda \lambda_1 c_1 + \mu \lambda_2 c_2 = \vec{0}$$

On retranche alors la première équation multipliée par  $\lambda_1$  à la seconde :  $\mu(\lambda_2 - \lambda_1)c_2 = \vec{0}$  donc  $\mu = 0 \dots$

b) Soit  $D$  matrice diagonale semblable à  $A$ . D'après la question précédente,  $\mathbb{A}$  est isomorphe à  $\mathbb{D} = \text{Vect}\{I_2, D\}$ .

Or  $\mathbb{D}$  est isomorphe à l'ensemble des matrices diagonales:

- toute matrice de  $\mathbb{D}$  est diagonale : évident
- si  $M$  est diagonale on a  $M = \begin{pmatrix} a & 0 \\ 0 & b \end{pmatrix}$  donc  $M = xI_2 + yD \Leftrightarrow \begin{cases} a = x + 1y \\ b = x + \lambda_2 y \end{cases}$  système de Cramer car  $\lambda_1 \neq \lambda_2$ .  
Donc  $(a, b)$  existe et  $M \in \mathbb{D}$ .

$\mathbb{D}$  n'est pas un corps car  $\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$  est une matrice non nulle et non inversible de  $\mathbb{D}$ . donc par isomorphisme

**$\mathbb{A}$  n'est pas un corps**

## II. Quelques résultats généraux

1. On vérifie que

$$\begin{aligned} \phi_a(\lambda x + \mu y) &= a.(\lambda x + \mu y) \\ &= a.(\lambda x) + a.(\mu y) \text{ par distributivité} \\ &= \lambda(a.x) + \mu(a.y) \text{ par la propriété supplémentaire d'une algèbre} \\ &= \lambda\phi_a(x) + \mu\phi_a(y) \end{aligned}$$

- On vérifie que  $\phi_{\lambda a + \mu b} = \lambda\phi_a + \mu\phi_b$  :

$$\begin{aligned} \phi_{\lambda a + \mu b}(x) &= (\lambda a + \mu b).x \\ &= (\lambda a).x + (\mu b).x \text{ par distributivité} \\ &= \lambda(a).x + \mu(b).x \\ &= \lambda\phi_a(x) + \mu\phi_b(x) \end{aligned}$$

- On vérifie :  $\phi_{a.b} = \phi_a \circ \phi_b$ .

$$\begin{aligned} \phi_{a.b}(x) &= (a.b).x = a.(b.x) \text{ par associativité} \\ &= \phi_a(\phi_b(x)) = \phi_a \circ \phi_b(x) \end{aligned}$$

- $\phi_{1_{\mathbb{D}}}$  est l'application identité de  $\mathbb{D}$ .

- enfin  $a \mapsto \phi_a$  est injective : si  $\phi_a = 0_{\mathcal{L}(\mathbb{D})}$  alors pour tout  $x$  de  $\mathbb{D}$ ,  $a.x = 0_{\mathbb{D}}$ . On peut prendre  $x = 1_{\mathbb{D}}$  on en déduit  $a = 0_{\mathbb{D}}$

On en déduit que l'application  $\Phi : a \mapsto \phi_a$  est un morphisme d'algèbres injectif de  $\mathbb{D}$  dans  $\mathcal{L}(\mathbb{D})$

Par traduction matricielle on en déduit que  $\Psi$  est un morphisme d'algèbres injectif de  $\mathbb{D}$  dans  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$

$\mathbb{D}$  est donc isomorphe à son image  $\Psi(\mathbb{D})$

**$\mathbb{D}$  est isomorphe à une sous algèbre de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$**

2. Si  $\mathbb{D} = \mathbb{C}$  et  $z = a + ib$ ,  $\phi_z(1) = z = a + ib$  et  $\phi_z(i) = (a + ib)i = -b + ia$  donc si  $\mathcal{B} = (1, i)$ ,

$$\text{Mat}_{\mathcal{B}}(\phi_z) = \begin{pmatrix} a & -b \\ b & a \end{pmatrix}$$

3. a) Soit  $A \in \mathbb{A} \subset \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  qui possède une valeur propre réelle  $\lambda$  et n'est pas une matrice scalaire. Alors  $A - \lambda I_n$  appartient à  $\mathbb{A}$  (car  $\mathbb{A}$  est stable par combinaisons linéaires et contient  $A$  et  $I_n$ ),  $A - \lambda I_n$  est non inversible (car par définition il existe un vecteur colonne  $V$  tel que  $(A - \lambda I_n)V = (0)$ ) et n'est pas la matrice nulle (car  $A$  n'est pas scalaire) ce qui prouve que  **$\mathbb{A}$  n'est pas un corps**

b) Toute matrice trigonalisable (*a fortiori* diagonalisable) de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  a un polynôme caractéristique scindé sur  $\mathbb{R}$  donc possède au moins une valeur propre réelle. Par suite, d'après (a), si  $\mathbb{A}$  contient une matrice non scalaire trigonalisable,  $\mathbb{A}$  n'est pas un corps.

c) On suppose  $\mathbb{A}$  intègre

Soit  $A \in \mathbb{A} \setminus \{0\}$ .

- $\Phi_A : X \mapsto AX$  est un endomorphisme de  $\mathbb{A}$  d'après 1.
- $\phi_A$  est injectif: comme  $\mathbb{A}$  est intègre et  $A$  non nulle,  $AX = 0 \Rightarrow X = 0$  et donc  $\text{Ker } \phi_A = \{0\}$
- $\phi_A$  est surjective comme endomorphisme injectif d'un espace vectoriel de dimension finie
- il existe  $B \in \mathbb{A}$  telle que  $\phi_A(B) = I_n$ . (l'antécédent par  $\phi_A$  de  $I_n$ ). La matrice  $A$  possède donc un inverse à droite, donc est inversible d'inverse  $B$  appartenant à  $\mathbb{A}$ .

Tout élément non nul de  $\mathbb{A}$  possède donc un inverse dans  $\mathbb{A}$

**$\mathbb{A}$  est un corps**

### III. L'algèbre des quaternions

1. Comme  $A^2 = -I_n$ , on a  $(\det A)^2 = (-1)^n \in \mathbb{R}^+$  donc  $n$  est pair.
2. A titre de préliminaire on peut établir la table de calcul du produit des 4 matrices génératrices:

$1 \setminus 2$	$I_n$	$A$	$B$	$AB$
$I_n$	$I_n$	$A$	$B$	$AB$
$A$	$A$	$-I_n$	$AB$	$-B$
$B$	$B$	$-AB$	$-I_n$	$A$
$AB$	$AB$	$B$	$-A$	$-I_n$

- $\mathbb{H}$  est un sous espace vectoriel engendré par définition
  - $\mathbb{H}$  contient  $I_n$  par définition
  - $\mathbb{H}$  est stable par produit :
- si  $M = tI_n + xA + yB + zAB$  et  $M' = t'I_n + x'A + y'B + z'AB$  sont deux éléments de  $\mathbb{H}$  on a après calcul :

$$MM' = (tt' - xx' - yy' - zz')I_n + (tx + xt' + yz' - zy')A + (ty' - xz' + yt' + zx')B + (tz' + xy' - yx' + zt')AB$$

**$\mathbb{H}$  est une sous-algèbre de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ .**

3. D'après 2.,

$$(tI_n + xA + yB + zAB)(tI_n - xA - yB - zAB) = (t^2 + x^2 + y^2 + z^2)I_n$$

4. a) Si  $(t, x, y, z) \in \mathbb{R}^4$  sont tels que  $tI_n + xA + yB + zAB = 0$  alors

$$(t^2 + x^2 + y^2 + z^2)I_n = (tI_n + xA + yB + zAB)(tI_n - xA - yB - zAB) = 0$$

donc  $t^2 + x^2 + y^2 + z^2 = 0$  ce qui, vu que  $t, x, y, z$  sont réels impose  $t = x = y = z = 0$ . La famille  $(I_n, A, B, AB)$  est donc libre. Comme c'est une famille génératrice par définition c'est une base.

**$(I_n, A, B, AB)$  est une base de  $\mathbb{H}$**

b) Si  $M$  est un élément non nul de  $\mathbb{H}$  on a donc  $M = tI_n + xA + yB + zAB$  avec  $(t, x, y, z) \in \mathbb{R}^4 \setminus \{0\}$  donc  $M$  est inversible d'inverse  $\frac{1}{t^2 + x^2 + y^2 + z^2}(tI_n - xA - yB - zAB)$  appartenant à  $\mathbb{H}$  donc

**$\mathbb{H}$  est un corps**

5. a) D'après les règles de calcul des produits de matrices par blocs,

$$A^2 = \begin{pmatrix} J^2 & 0 \\ 0 & J^2 \end{pmatrix} = -I_4, \quad B^2 = \begin{pmatrix} -I_2 & 0 \\ 0 & -I_2 \end{pmatrix} = -I_4$$

$$AB + BA = \begin{pmatrix} 0 & -J \\ -J & 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & J \\ J & 0 \end{pmatrix} = 0$$

b) On a  ${}^tA = \begin{pmatrix} {}^tJ & 0 \\ 0 & {}^tJ \end{pmatrix} = -A$  donc  $A$  est antisymétrique. De même  $B$  et  $C = AB$  sont antisymétriques.

Donc si  $M = tI_n + xA + yB + zC \in \mathbb{H}$ ,  ${}^tM = tI_n - xA - yB - zC \in \mathbb{H}$  et d'après 3.,  $M.{}^tM = (t^2 + x^2 + y^2 + z^2)I_4$ . On en déduit donc que  $(\det M)^2 = (t^2 + x^2 + y^2 + z^2)^4$ . Si  $M \neq 0$ , on a donc d'après 4.b),

$$M^{-1} = \frac{1}{\sqrt{|\det M|}} {}^tM$$

## IV. Les automorphismes de l'algèbre des quaternions

1. Soit  $(t, x, y, z) \in \mathbb{R}^4$  et  $M = tI_n + xA + yB + zC$ . On a alors  $M + {}^tM = 2tI_n$ .

$$M = -{}^tM \Leftrightarrow t = 0 \Leftrightarrow M \in \text{Vect}\{A, B, C\}$$

Or  $(A, B, C)$  est une famille libre car sous-famille de la famille libre  $(I_4, A, B, C)$ .

$$\boxed{(A, B, C) \text{ est une base de } \mathbb{L}}$$

$\mathbb{L}$  n'est pas une sous-algèbre de  $\mathbb{H}$  car, par exemple  $A.A = -I_2 \notin \mathbb{L}$  alors que  $A \in \mathbb{L}$ .

2. Soit  $M = xA + yB + zC$  et  $N = x'A + y'B + z'C$  deux éléments de  $\mathbb{L}$ . Comme  $(A, B, C)$  est une base orthonormée pour le produit scalaire  $(\cdot | \cdot)$ , on a  $(M|N) = xx' + yy' + zz'$ . Par ailleurs, d'après III.3.,

$$\begin{aligned} MN + NM &= (-xx' - yy' - zz')I_4 + (yz' - zy')A + (-xz' + zx')B + (xy' - yx')C \\ &\quad + (-x'x - y'y - z'z)I_4 + (y'z - z'y)A + (-x'z + z'x)B + (x'y - y'x)C \\ &= -2(xx' + yy' + zz')I_4 \end{aligned}$$

On a donc bien :

$$\boxed{\frac{1}{2}(MN + NM) = -(M|N)I_4}$$

3.

- Si  $M \in \mathbb{L}$ ,  $M^2 = \lambda I_4$  avec  $\lambda = -\|M\|^2 \in \mathbb{R}^-$ . (calcul du 2 avec  $N = M$ )
- Réciproquement, soit  $M = tI_4 + xA + yB + zC \in \mathbb{H}$  telle que  $M^2 = \lambda I_4$  avec  $\lambda \in \mathbb{R}^-$ . Alors, d'après III.2.,

$$M^2 = (t^2 - x^2 - y^2 - z^2)I_4 + 2txA + 2tyB + 2tzC$$

donc comme on a une base  $\begin{cases} tx = ty = tz = 0 \\ t^2 - x^2 - y^2 - z^2 \in \mathbb{R}^- \end{cases}$ .

Ces conditions imposent  $t = 0$  ( car sinon  $x = y = z = 0$  et alors  $t^2 - x^2 - y^2 - z^2 = t^2 > 0$  ). Donc  $M \in \mathbb{L}$ .

$$\boxed{M \in \mathbb{L} \Leftrightarrow \exists \lambda \in \mathbb{R}^-, M^2 = \lambda I_4}$$

4. Soit  $\phi$  un isomorphisme de l'algèbre  $\mathbb{H}$  dans elle-même.

- Si  $M \in \mathbb{L}$ , on a  $M^2 = -\|M\|^2 I_4$  donc  $\phi(M)^2 = \phi(M^2) = -\|M\|^2 \phi(I_4) = -\|M\|^2 I_4$ . On en déduit d'après 3. que  $\phi(M) \in \mathbb{L}$ .
- De plus  $\phi(M)^2 = -\|\phi(M)\|^2 I_4$  et donc  $-\|\phi(M)\|^2 = -\|M\|^2$  soit  $\|\phi(M)\| = \|M\|$ . Donc  $\phi$  transforme tout quaternion pur en un quaternion pur de même norme.
- L'endomorphisme induit par  $\phi$  sur  $\mathbb{L}$  conserve la norme donc c'est un endomorphisme orthogonal de  $\mathbb{L}$ .

5. a) Si  $M$  et  $N$  sont deux quaternions purs de même norme colinéaires, on a ou bien  $M = N$  ou bien  $M = -N$ .

- Si  $M = N$  la matrice  $P = I_4$  vérifie  $P \in \mathbb{H}$ ,  $P \neq 0$  et  $M = P^{-1}NP$ .
- Si  $N = -M$  la condition  $M = P^{-1}NP$  équivaut à  $PM + MP = 0$ . D'après la question 2 cela équivaut à  $(M|N) = 0$ . Il suffit donc de prendre pour  $P$  une matrice non nulle appartenant à l'orthogonal de  $\text{Vect}\{M\}$  dans  $\mathbb{L}$  : une telle matrice existe bien puisque  $(\text{Vect}\{M\})^\perp$  est un plan vectoriel de  $\mathbb{L}$  et si  $P \in (\text{Vect}\{M\})^\perp \setminus \{0\}$ ,  $PM + MP = -(P|M)I_4 = 0$ .  
 $P$  étant un élément non nul de  $\mathbb{H}$  c'est une matrice inversible ( $\mathbb{H}$  est un corps)

b) On suppose que  $M$  et  $N$  sont deux quaternions purs de même norme, non colinéaires. Alors

$$M(MN) - (MN)N = M^2N - MN^2 = (-\|M\|^2 I_4)N - M(-\|N\|^2 I_4) = \|M\|^2(M - N)$$

On a donc  $M(MN - \|M\|^2 I_4) = (MN - \|M\|^2 I_4)N$ . Dans ces conditions, si on pose  $P = MN - \|M\|^2 I_4 = MN + M^2$ , on a :

- $MP = PN$ ,  $P \in \mathbb{H}$

- $P \neq 0$  car sinon on aurait  $M(N + M) = 0$  donc  $M + N = 0$  ( $M$  est inversible car élément non nul de  $\mathbb{H}$ ) ce qui est contradictoire avec le fait que la famille  $(M, N)$  soit libre.
- Comme  $P$  est un élément non nul de  $\mathbb{H}$ ,  $P$  est inversible et  $M = PNP^{-1}$ .

6. Pour la matrice  $P$  mise en évidence dans chacun des 3 cas envisagés, on a bien la propriété souhaitée.

- dans le cas où  $M = N$ , on a choisi  $P = I_4$  soit  $Q = 0$  qui est bien orthogonale à  $M = N$
- dans le cas où  $M = -N$ , on a choisi  $P = 0I_4 + Q$  avec  $Q$  orthogonale à  $M$  et  $N$ .
- dans le cas où  $M$  et  $N$  sont linéairement indépendantes, on a  $P = MN - \|M\|^2 I_4$ .

Si  $P = \alpha I_n + Q$  avec  $Q \in \mathbb{L}$  alors  $Q$  est antisymétrique. Le système  $\begin{cases} P = \alpha I_n + Q \\ {}^t P = \alpha I_n - Q \end{cases}$  donne

$$Q = \frac{1}{2}(P - {}^t P) = \frac{1}{2}(MN - {}^t(MN)) = \frac{1}{2}(MN - NM) \text{ car } M \text{ et } N \text{ sont antisymétriques.}$$

On a donc d'après la question 2:

$$(Q|N)I_n = \frac{1}{2}(QN + NQ) = \frac{1}{4}(MN^2 - NMN + NMN - N^2M) = \frac{1}{4}(MN^2 - N^2M)$$

Or  $N^2 = \|N\|^2 I_n$  (toujours la question 2 et donc  $(Q|N) = 0$  et de même  $(Q|M) = 0$

$$\boxed{P = \alpha I_n + Q, Q \in \mathbb{L}, Q \text{ orthogonale à } M \text{ et } N}$$

On a montré que la matrice  $P$  construite à la question précédente se décompose en  $\alpha I_n + Q$  avec  $Q$  orthogonale. Mais je ne suis pas certain que le résultat soit vrai pour toute matrice de  $\mathbb{H}$  vérifiant  $M = P^{-1}NP$

7.

- tout d'abord notons que  $\forall P \in \mathbb{H} \setminus \{0\}$ , l'application  $\phi_P$  de  $\mathbb{H}$  dans lui-même qui à  $M$  associe  $P^{-1}MP$  est un isomorphisme de l'algèbre  $\mathbb{H}$ .

En effet,  $\phi_P$  est bien une application de  $\mathbb{H}$  dans  $\mathbb{H}$  puisque  $\mathbb{H}$  est un corps,  $\phi_P$  est linéaire par bilinéarité du produit dans  $\mathbb{H}$ ,  $\phi_P(I_4) = P^{-1}I_4P = I_4$  et  $\phi_P(M)\phi_P(N) = (P^{-1}MP)(P^{-1}NP) = P^{-1}MNP = \phi_P(MN)$  pour tout couple  $(M, N) \in \mathbb{H}^2$ . Enfin,  $\phi_P$  est bien bijective, de bijection réciproque égale à  $\phi_{P^{-1}}$ .

- Soit  $\phi$  et  $\psi$  deux isomorphisme d'algèbre tels que  $\phi(A) = \psi(A)$  et  $\phi(B) = \psi(B)$  alors

$$\phi(C) = \phi(A)\phi(B) = \psi(A)\psi(B) = \psi(C) \text{ et } \phi(I_4) = \psi(I_4)$$

donc  $\phi = \psi$  puisque les deux applications linéaires sont égales sur une base.

Donc en particulier si  $\phi(A) = P^{-1}AP$  et  $\phi(B) = P^{-1}BP$  alors  $\forall M, \phi(M) = P^{-1}MP$

- Soit  $\phi$  un isomorphisme d'algèbre de  $\mathbb{H}$  tel que  $\phi(A) = A$  et  $\phi(B) = B$ . D'après la remarque précédente  $\phi(M) = M$  et  $\phi = Id$  convient.
- Soit  $\phi$  un isomorphisme d'algèbre de  $\mathbb{H}$  tel que  $\phi(A) = A$  et  $\phi(B) = -B$   
On recherche donc  $P \in \mathbb{H} \setminus \{0\}$  telle que  $P^{-1}AP = A$  et  $P^{-1}BP = \phi(B) = -B$ . D'après les règles de calcul sur la base  $P = A$  est solution "évidente" ..
- Soit  $\phi$  un isomorphisme d'algèbre de  $\mathbb{H}$  tel que  $\phi(A) = A$  et  $\phi(B)$  non colinéaire à  $B$

Alors il existe une matrice  $P \in \mathbb{H}$ , telle que  $\phi(B) = P^{-1}BP$  et  $P = \alpha I_4 + Q$  avec  $Q$  orthogonal à  $B$  et  $\phi(B)$  d'après la question précédente.

Par choix du produit scalaire  $B$  est orthogonal à  $A$ , donc  $\phi(B)$  est orthogonal à  $\phi(A) = A$  d'après la question 4. dans  $\mathbb{L}$  de dimension 3,  $Q$  et  $A$  sont orthogonaux au même plan  $Vect(B, \phi(B))$  ils sont donc colinéaires et  $P = aI_4 + bA$ .

On a alors de façon évidente  $AP = PA$  donc  $\phi(A) = A = P^{-1}AP$ . Et comme par construction  $\phi(B) = P^{-1}BP$  on a trouvé  $P$  solution.

- **Cas général.** Soit  $\phi$  un isomorphisme de l'algèbre  $\mathbb{H}$ . Alors, d'après 4., on sait que  $\phi(A)$  est un quaternion pur de même norme que  $A$  donc d'après 5., il existe  $Q \in \mathbb{H} \setminus \{0\}$  telle que  $A = Q^{-1}\phi(A)Q$ . Si  $\phi_Q$  désigne l'application de  $\mathbb{H}$  dans  $\mathbb{H}$  telle que  $\phi_Q(M) = Q^{-1}MQ$ , alors  $\phi_Q \circ \phi$  est un isomorphisme de l'algèbre  $\mathbb{H}$  tel que  $\phi_Q \circ \phi(A) = A$  donc d'après les cas précédents, il existe  $R \in \mathbb{H} \setminus \{0\}$  tel que pour tout  $M$  de  $\mathbb{H}$ ,  $\phi_Q \circ \phi(M) = R^{-1}MR$ . En posant  $P = RQ^{-1}$ , on a  $P \in \mathbb{H} \setminus \{0\}$  et pour tout  $M$  de  $\mathbb{H}$ ,  $\phi(M) = P^{-1}MP$ .