

EPITA 2008

L'EPITA est une école d'informatique qui recrute après deux ans de CPGE quelque soit la filière. Les épreuves sont donc adaptées pour être accessibles aux étudiants de toutes les filières.

résultat préliminaire

a) Soit $P = E_{i,k}$, $Q = E_{k,j}$ et $R = PQ$. On a

$$\forall (a, b) \in [[1, p]]^2 \quad R_{a,b} = \sum_{c=1}^p p_{a,c} q_{c,b}$$

Or le seul terme non nul est $p_{i,k} = 1$ et $q_{k,j} = 1$ et donc

$$\begin{aligned} \text{si } a \neq i \text{ ou } b \neq j, r_{a,b} &= 0 \\ \text{si } a = i \text{ et } b = j, r_{a,b} &= 1 \end{aligned}$$

et donc $R = E_{i,j}$.

Si on fait le produit $E_{i,h}E_{k,j}$ pour $h \neq k$ on ne peut pas avoir à la fois $c = h$ et $c = k$ donc tous les coefficients sont nuls.

$$\boxed{E_{i,h}E_{k,l} = \delta_{h,k}E_{i,j}}$$

b) On a donc

$$E_{x,y}A = \sum_{i=1}^p \sum_{j=1}^p a_{i,j} E_{x,y} E_{i,j} = \sum_{j=1}^p a_{y,j} E_{x,j}$$

toutes les lignes du produit sont nulles, sauf la ligne x qui contient la ligne y de A
et de même :

$$AE_{x,y} = \sum_{i=1}^p \sum_{j=1}^p a_{i,j} E_{i,j} E_{x,y} = \sum_{i=1}^p a_{i,x} E_{i,y}$$

La colonne y du produit contient la colonne x de A , les autres étant nulles.

c) On veut $\forall M \in \mathcal{M}_p(\mathbb{K})$, $AM = MA$. Comme l'application $M \mapsto AM - MA$ est linéaire il suffit de vérifier l'égalité sur la base $E_{x,y}$. On veut donc :

$$\forall (x, y) \in [[1, p]]^2, \sum_{j=1}^p a_{y,j} E_{x,j} = \sum_{i=1}^p a_{i,x} E_{i,y}$$

Et donc comme on a une base : $\forall j \neq y, a_{y,j} = 0$, $\forall i \neq x, a_{i,x} = 0$ et pour $i = x$ et $y = j$: $a_{y,y} = a_{x,x}$

Comme (y, j) peut décrire tous les couples tels que $j \neq y$ on a : $\forall j \neq y, a_{y,j} = 0$ donc A est diagonale. la condition $\forall (x, y) \in [[1, p]]^2, a_{y,y} = a_{x,x}$ donne les termes diagonaux égaux.

Réciproquement si $A = \lambda I_p$ on a bien $AM = MA = (\lambda M)$ pour toute matrice M .

$$\boxed{(\forall M \in \mathcal{M}_p(\mathbb{K}), AM = MA) \iff (\exists \lambda \in \mathbb{K}, A = \lambda I_p)}$$

Partie 1

1. étude générale

a) On vérifie que pour tout $(M, N) \in \mathcal{M}_p(\mathbb{K})^2$ et $(\lambda, \mu) \in \mathbb{K}^2$:

$$\begin{aligned} d_A(\lambda M + \mu N) &= A(\lambda M + \mu N) - (\lambda M + \mu N)A = \lambda AM + \mu AN - \lambda MA - \mu AN \\ &= \lambda(AM - MA) + \mu(AN - NA) = \lambda d_A(M) + \mu d_A(N) \end{aligned}$$

et comme d_a va de $\mathcal{M}_p(\mathbb{K})$ dans $\mathcal{M}_p(\mathbb{K})$ c'est un endomorphisme.

b)

- On constate que $Tr(AM - MA) = 0$, toute matrice de trace non nulle n'est pas dans l'image : **non surjectif**.
- On constate que I_p est une matrice non nulle du noyau de d_A : **non injectif**
Une seule des deux remarques suffit à prouver les 2 car on est en dimension finie.
- d'après le préliminaire $d_A = 0$ si et seulement si il existe $\lambda \in K$, $A = \lambda I_P$

c) vérification par le calcul : $\forall (M, N) \in \mathcal{M}_p(\mathbb{K})^2$ on a

$$d_A(MN) = AMN - MNA$$

et

$$\begin{aligned} d_A(M)N + Md_A(N) &= (AM - MA)N + M(AN - NA) \\ &= AMN - MAN + MAN - MNA \\ &= AMN - MNA \end{aligned}$$

2. cas où A est diagonalisable

a) Si A est diagonalisable, il existe une matrice P inversible et une matrice D diagonale telles que $A = PDP^{-1}$ on a alors ${}^tA = QDQ^{-1}$ avec $Q = ({}^tP)^{-1}$ et donc tA est diagonalisable.

b) On a ${}^t(A - \lambda I_p) = {}^tA - \lambda I_p$. une matrice et sa transposée ont le même déterminant et donc

$$P_A(\lambda) = P {}^tA(\lambda)$$

c) Par définition $AV_i = \lambda_i V_i$ et ${}^tW_j A = {}^t({}^tA W_j) = {}^t(\lambda_j W_j) = \lambda_j {}^tW_j$..

On vérifie que $V_i {}^tW_j$ est le produit d'une colonne par une ligne et donc que $V_i {}^tW_j \in \mathcal{M}_p(\mathbb{K})$. le calcul donne alors :

$$\begin{aligned} d_A(V_i {}^tW_j) &= AV_i {}^tW_j - V_i {}^tW_j A = \lambda_i V_i {}^tW_j - \lambda_j V_i {}^tW_j \\ &= (\lambda_i - \lambda_j) V_i {}^tW_j \end{aligned}$$

Si $V_i {}^tW_j \neq 0$ on a un vecteur propre de d_A pour la valeur propre $\lambda_i - \lambda_j$

d) Pe_i est la i -ème colonne de P donc $Pe_i = V_i$, et $Qe_i = W_i$.

Si $U = e_i {}^t e_j$, U est une matrice de $\mathcal{M}_p(\mathbb{K})$ de coefficients $U_{x,y} = \begin{cases} 1 & \text{si } x = i, y = j \\ 0 & \text{sinon} \end{cases}$ et donc $E_{i,j} = e_i {}^t e_j$

On a donc $\phi(E_{i,j}) = Pe_i {}^t(Qe_j) = V_i {}^tW_j$

e) ϕ est bien linéaire car pour tout $(M, N) \in \mathcal{M}_p(\mathbb{K})^2$ et $(\lambda, \mu) \in \mathbb{K}^2$

$$\phi(\lambda M + \mu N) = P(\lambda M + \mu N) {}^t Q = \lambda PM {}^t Q + \mu PN {}^t Q = \lambda \phi(M) + \mu \phi(N)$$

le noyau de ϕ contient les matrices M tels que $PM {}^t Q = 0$. Mais P et Q sont inversibles (changements de base). on peut multiplier à gauche par P^{-1} et à droite par ${}^t Q^{-1}$ et donc $M = 0$

Le noyau de ϕ est réduit à $\{0\}$. ϕ est donc un endomorphisme injectif en dimension finie. Ce qui prouve que ϕ est un automorphisme.

L'image de la base $(E_{i,j})_{1 \leq i \leq p, 1 \leq j \leq p}$ est donc aussi une base. $(V_i {}^tW_j)_{1 \leq i \leq p, 1 \leq j \leq p}$ est une base de $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$

f) En reprenant le résultat du point c) on a une base de vecteurs propres.

$$\boxed{d_A \text{ est diagonalisable et les valeurs propres sont } \{\lambda_i - \lambda_j\}_{1 \leq i < p, 1 \leq j \leq p}}$$

Une base de vecteur propre sont les matrices $(V_i {}^tW_j)_{1 \leq i \leq p, 1 \leq j \leq p}$. Mais je ne vois comment répondre à la question de donner ses vecteurs propres (tous).

En effet si $\lambda_i - \lambda_j = \lambda_k - \lambda_l$ alors $V_i {}^tW_j$ et $V_k {}^tW_l$ sont vecteurs propres pour la même valeur propre et donc tout vecteur combinaison linéaire de ces deux vecteurs sera aussi vecteur propre.

Partie 2

1. propriétés de la trace;

que des questions de cours

2. trace d'un projecteur

a) On a $M^2 - M = 0$, donc $X^2 - X = 0$ est un polynôme annulateur de M . les valeurs propres vérifient donc $\lambda^2 - \lambda = 0$ donc $\lambda \in \{0, 1\}$

b) On veut prouver une somme directe :

- Analyse : Soit $x \in \mathbb{K}^p$, on cherche à décomposer $x = y + z$ avec $y \in \text{Ker}(M - I_p)$ et $z \in \text{Ker}(M)$. On multiplie par M ; on a donc $Mx = My + Mz = y + 0$

Si une décomposition existe $y = Mx$ et $z = x - Mx$. On a donc unicité de la décomposition si elle existe.

- Vérification . pour $x \in \mathbb{K}^p$ on pose $y = Mx$ et $z = x - Mx$. On vérifie que:
 - $x = y + z$,
 - $(M - I_p)y = M^2y - My = My - My = 0$ (car $M^2 = M$) et donc $y \in \text{Ker}(M - I_p)$
 - $Mz = M(x - Mx) = Mx - M^2x = 0$ et donc $z \in \text{Ker}(M)$

c) $\text{Ker}(M)$ et $\text{Ker}(M - I_p)$ sont les sous espaces propres associés aux valeurs propres 0 et 1. \mathbb{K}^p est somme directe de sous espaces propres donc M est diagonalisable. Il existe donc une matrice diagonale D et une matrice inversible P telles que $M = PDP^{-1}$. la matrice D contient sur la diagonale les valeurs propres.

d) Le r du sujet est le nombre de coefficients diagonaux non nuls d'une matrice diagonale donc le rang de la matrice D . Deux matrices semblables ont même rang donc $rg(M) = r$

Mais la trace de M donc de D est la somme des termes diagonaux de D , donc r

$$\boxed{M^2 = M \Rightarrow tr(M) = rg(M)}$$

Avec le programme PC on peut gagner du temps : $X^2 - X$ est un polynôme annulateur scindé à racines simples donc M est diagonalisable

3. Etude de F

a) Dans la relation $d(MN) = d(M)N + Md(N)$ on peut prendre $M = N = I_p$: $d(I_p) = 2d(I_p)$ et donc $d(I_p) = 0_p$

b)

- On vient déjà de calculer $d(I_p) = 0_p$ donc $F(I_p) = I_{2p}$
- pour tout $(M, N) \in \mathcal{M}_p(\mathbb{K})^2$ et $(\lambda, \mu) \in \mathbb{K}^2$ on a $d(\lambda M + \mu N) = \lambda d(M) + \mu d(N)$ car d est un endomorphisme et donc :

$$\begin{aligned} F(\lambda M + \mu N) &= \begin{pmatrix} \lambda M + \mu N & \lambda d(M) + \mu d(N) \\ 0_p & \lambda M + \mu N \end{pmatrix} \\ &= \lambda \begin{pmatrix} M & d(M) \\ 0_p & M \end{pmatrix} + \mu \begin{pmatrix} N & d(N) \\ 0_p & N \end{pmatrix} \\ &= \lambda F(M) + \mu F(N) \end{aligned}$$

- Enfin

$$\begin{aligned} F(M)F(N) &= \begin{pmatrix} M & d(M) \\ 0_p & M \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} N & d(N) \\ 0_p & N \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} MN & Md(N) + d(M)N \\ 0_p & MN \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} MN & d(MN) \\ 0_p & MN \end{pmatrix} \end{aligned}$$

d'après l'hypothèse supplémentaire sur D .

c) d'après les calculs préliminaires $E_{i,i} = E_{i,j}E_{j,i} = E_{i,j}E_{j,j}E_{i,i}$. On peut appliquer F et utiliser le morphisme d'algèbre :

$$F(E_{i,i}) = F(E_{i,j}E_{j,j}E_{i,i}) = F(E_{i,j})F(E_{j,j})F(E_{i,i})$$

D'après la propriété donnée sur le rang . le rang d'un produit est inférieur au rang de chaque facteur. En particulier $rg(F(E_{i,i})) \leq rg(F(E_{j,j}))$

Mais i et j jouent des rôles symétriques. On a donc aussi $rg(F(E_{j,j})) \leq rg(F(E_{i,i}))$ et donc

$$rg(F(E_{j,j})) = rg(F(E_{i,i}))$$

d) On a toujours avec le préliminaire $E_{i,i}E_{i,i} = E_{i,i}$ et donc comme F est un morphisme d'algèbre $F(E_{i,i}).F(E_{i,i}) = F(E_{i,i})$ et donc on a bien

$$(F(E_{i,i}))^2 = F(E_{i,i})$$

e) On a aussi $\sum_{i=1}^p E_{i,i} = I_p$ donc comme F est linéaire $\sum_{i=1}^p F(E_{i,i}) = F(I_p)$. Le calcul de $F(I_p)$ a été fait au a)

$$\sum_{i=1}^p F(E_{i,i}) = I_{2p}$$

On a donc

$$\begin{aligned} 2p &= \text{Tr}(I_{2p}) = \sum_{i=1}^p \text{Tr}(F(E_{i,i})) \text{ par linéarité de la trace} \\ &= \sum_{i=1}^p \text{rg}(F(E_{i,i})) \text{ question 2} \\ &= \sum_{i=1}^p \text{rg}(F(E_{1,1})) \text{ question 3.c)} \\ &= \text{prg}(F(E_{1,1})) \end{aligned}$$

On a donc $\text{rg}(F(E_{1,1})) = 2$ et donc

$$\forall i \in [[1, p]] , \text{rg}(F(E_{i,i})) = 2$$

4. Une base adaptée de \mathbb{K}^{2p}

a) On vient de voir que $F(E_{1,1})$ est une matrice de rang 2. Son image est de dimension 2. On peut donc prendre une base (u, v) de cardinal 2 de l'image.

Mais $F(E_{1,1})$ est un projecteur. Donc les vecteurs de l'image sont invariants par l'application. $F(E_{1,1})u = u$, $F(E_{1,1})v = v$

b)

- si $j = k$ on a $E_{1,k}E_{k,1} = E_{1,1}$. F est un morphisme d'algèbre donc $F(E_{1,k})F(E_{k,1})u = F(E_{1,k}E_{k,1})u = F(E_{1,1})u = u$
- si $j \neq k$ on a $E_{1,k}E_{k,1} = 0_p$ et donc le même calcul donne $F(E_{1,k})F(E_{k,1})u = 0_{2p}$
- Même chose pour v .

Vérifions qu'on a une base :

- le cardinal est le bon : $2p$ objets en dimension $2p$
- la famille est libre. supposons :

$$\sum_{i=1}^p \alpha_i F(E_{i,1})u + \sum_{i=1}^p \beta_i F(E_{i,1})v = 0_{2p}$$

Pour tout k on peut multiplier à gauche par $E_{1,k}$ il reste

$$\alpha_k u + \sum 0_{2p} + \beta_k v + \sum 0_{2p} = 0_{2p}$$

et donc comme (u, v) est libre on a pour tout k , $\alpha_k = \beta_k = 0$

La famille $(F(E_{i,1})u, F(E_{i,1})v)_{1 \leq i \leq p, 1 \leq j \leq p}$ est une base de \mathbb{K}^{2p}

c) Par morphisme on a

$$\begin{aligned} F(M)F(E_{k,1})u &= \sum_{i=1}^p \sum_{j=1}^p m_{i,j} (F(E_{i,j})F(E_{k,1})u) \\ &= \sum_{i=1}^p \sum_{j=1}^p m_{i,j} (F(E_{i,j}.E_{k,1})u) \end{aligned}$$

si $j \neq k$ le terme est nul car $E_{i,j}.E_{k,1} = 0$

$$F(M)F(E_{k,1})u = \sum_{i=1}^p \sum_{j=1}^p (F(E_{i,j})F(E_{k,1})u) = \sum_{i=1}^p m_{i,k} F(E_{i,1})u$$

De même

$$F(M)F(E_{k,1})u = \sum_{i=1}^p m_{i,k}F(E_{i,1})u$$

d) $F(M)$ est la matrice d'un endomorphisme de \mathbb{K}^{2p} dans la base canonique . La matrice $P^{-1}F(M)P$ est la matrice du même endomorphisme dans la base $((F(E_{i,1})u, F(E_{i,1})v)$

- On prend $k = 1$ dans la question précédente : L'image du premier vecteur de base est celle de $F(E_{1,1})u$ c'est donc

$$F(M)F(E_{1,1})u = \sum_{i=1}^p m_{i,1}F(E_{i,1})u..$$

Les coordonnées sur les p premiers vecteurs de base (les $F(E_{i,1})u$) sont les $m_{i,1}$, et les coordonnées sur les autres

(les $F(E_{i,1})v$) sont nuls. La première colonne de $P^{-1}F(M)P$ est donc

$$\begin{pmatrix} m_{1,1} \\ \vdots \\ m_{p,1} \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$$

- De même la $k - \text{ème}$ colonne est l'image de $F(E_{k,1})u$ c'est donc $F(M)F(E_{k,1})u = \sum_{i=1}^p m_{i,k}F(E_{i,1})u$. C'est donc la $k - \text{ème}$ colonne de M suivi de 0
- Pour la seconde moitié de la matrice c'est symétrique avec des 0 comme coefficients sur les $F(E_{i,j})u$ et les coefficients de M sur les $F(E_{i,j})v$.

5. Conclusion

a) On transforme la relation précédente en écrivant $F(M)P = P \begin{pmatrix} M & 0_p \\ 0_p & M \end{pmatrix}$ soit $\begin{pmatrix} M & d(M) \\ 0_p & M \end{pmatrix} \begin{pmatrix} A & B \\ C & D \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A & B \\ C & D \end{pmatrix} \begin{pmatrix} M & 0 \\ 0 & M \end{pmatrix}$
. le produit par blocs donne les 4 relations :

$$MA + d(M)C = AM, MB + d(M)D = BM, MC = CM, MD = DM$$

En changeant le membre on a les relations voulues.

b) La base est indépendante de M , donc aussi P, A, B, C, D .

On peut appliquer deux fois le préliminaire : $\forall M \in \mathcal{M}_p(\mathbb{K})$, $MC = CM$ donc il existe un scalaire γ tel que $C = \gamma I_p$ et de même il en existe un δ tel que $D = \delta I_p$

c) si $\gamma = \delta = 0$ alors les p dernières lignes de P sont nuls et donc $rg(P) \leq p$ et P n'est pas inversible : absurde.

d) si $\gamma \neq 0$ on déduit de $d(M)C = AM - MA$ que $d(M) = \frac{A}{\gamma}M - M\frac{1}{\gamma}$ et donc $X = \frac{A}{\gamma}$.

si $\delta \neq 0$ $X = \frac{B}{\delta}$