

Chapitre 17 : Applications linéaires

Exercice type 1

Montrer que $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ définie par $f \left(\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \right) = \begin{pmatrix} x + y + z \\ y - z \\ x + 2z \end{pmatrix}$ est linéaire, déterminer $\ker(f)$ et $\text{Im}(f)$.

Déterminer $f(F)$ où $F = \{(x, y, z), x + 2z = 0\}$

Solution : Méthode de base : Soient $u = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$, $v = \begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix}$ deux vecteurs de \mathbb{R}^3 et $\alpha \in \mathbb{R}^2$

$$\begin{aligned} f(\alpha u + v) &= f \begin{pmatrix} \alpha x + x' \\ \alpha y + y' \\ \alpha z + z' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} (\alpha x + x') + (\alpha y + y') + (\alpha z + z') \\ (\alpha y + y') - (\alpha z + z') \\ (\alpha x + x') + 2(\alpha z + z') \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} \alpha(x + y + z) + (x' + y' + z') \\ \alpha(y - z) + (y' - z') \\ \alpha(x + 2z) + (x' + 2z') \end{pmatrix} = \alpha f(u) + f(v) \end{aligned}$$

ainsi f est linéaire.

Méthode avec les matrices : On pose $M = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \\ 1 & 0 & 2 \end{pmatrix}$, ainsi $f \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = M \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = MX$ où $X = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$. Si

$X' = \begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix}$, alors $M(\lambda X + X') = \lambda MX + MX'$ ce qui prouve la linéarité.

Déterminons $\ker f$.

$$u = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \ker(f) \Leftrightarrow \begin{pmatrix} x + y + z \\ y - z \\ x + 2z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{cases} x + y + z = 0 \\ y - z = 0 \\ x + 2z = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = -2z \\ y = z \end{cases}$$

donc $\ker(f) = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}, x = -2z, y = z \right\} = \text{Vect} \left(\begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$ est une droite vectorielle.

Déterminons $\text{Im} f$. On a

$$v = \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} \in \text{Im}(f) \Leftrightarrow \exists u = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}, v = f(u) \Leftrightarrow \begin{cases} x + y + z = a \\ y - z = b \\ x + 2z = c \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = a - b - 2z \\ y = z + b \\ 0 = b + c - a \end{cases}$$

ainsi v a un antécédant si et seulement si $b + c - a = 0$. On peut donc affirmer que $\text{Im}(f) = \left\{ \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}, b + c - a = 0 \right\} =$

$\text{Vect} \left(\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$ est un plan.

Pour finir, F est un bien un sous-espace vectoriel de \mathbb{R}^3 car $F = \text{Vect} \left(\begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right)$.

Ainsi $f(F) = \text{Vect} \left(f \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, f \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right) = \text{Vect} \left(\begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right) = \text{Vect} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ est une droite.

Exercice type 2

Soit $A = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}$ et $f : \begin{cases} \mathcal{M}_2(\mathbb{R}) \longrightarrow \mathcal{M}_2(\mathbb{R}) \\ M \longmapsto AM \end{cases}$. Montrer que $f \in \mathcal{L}(\mathcal{M}_2(\mathbb{R}))$ déterminer $\ker f$, $\text{Im } f$. Déterminer f^2 , que pensez-vous du résultat ?

Solution : Soient $(M, N) \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R})^2$ et $\lambda \in \mathbb{R}$ alors $f(\lambda M + N) = A(\lambda M + N) = \lambda AM + AN = \lambda f(M) + f(N)$. Ainsi f est bien linéaire et est à valeurs dans $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ donc $f \in \mathcal{L}(\mathcal{M}_2(\mathbb{R}))$.

Si $M = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$, on a $AM = \begin{pmatrix} a-c & b-d \\ a-c & b-d \end{pmatrix}$. Ainsi $M \in \ker f \iff \begin{cases} a-c=0 \\ b-d=0 \end{cases} \iff M = \begin{pmatrix} a & b \\ a & b \end{pmatrix} = a \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} + b \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$. On a donc

$$\ker f = \text{Vect} \left(\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \right)$$

Pour $\text{Im } f$, $N = \begin{pmatrix} \alpha & \beta \\ \gamma & \delta \end{pmatrix} \in \text{Im } f \iff \exists M = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$ tel que $AM = \begin{pmatrix} a-c & b-d \\ a-c & b-d \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & \beta \\ \gamma & \delta \end{pmatrix}$. On obtient le système

$$\begin{cases} a-c=\alpha \\ b-d=\beta \\ a-c=\gamma \\ b-d=\delta \end{cases} \iff \begin{cases} a=\alpha+c \\ b=\beta+d \\ \alpha=\gamma \\ \beta=\delta \end{cases}$$

Il admet des solutions si et seulement si $\alpha = \gamma$ et $\beta = \delta$ donc si et seulement si $N = \begin{pmatrix} \alpha & \beta \\ \alpha & \beta \end{pmatrix} = \alpha \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} + \beta \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$. On a donc $\text{Im } f = \text{Vect} \left(\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \right) = \ker f$ Ceci est immédiat car $\text{Im } f \subset \ker f$ (voir exo type suivant).

Exercice type 3

Soit E un \mathbb{K} ev, et $(f, g) \in \mathcal{L}(E)^2$, montrer que : $g \circ f = 0 \iff \text{Im}(f) \subset \ker(g)$.

Solution : On travaille par double implication.

\implies : Hypothèse : $g \circ f = 0$. On désire prouver que $\text{Im } f \subset \ker g$.

Soit $y \in \text{Im } f$. Par définition de l'espace image, $\exists x \in E$ tel que $y = f(x)$. Puisque $g \circ f = 0$, on a $g(f(x)) = \vec{0}$, soit $f(x) = y \in \ker g$. Ainsi $y \in \text{Im } f \implies y \in \ker g$. Ceci prouve bien que $\text{Im } f \subset \ker g$.

\impliedby : Hypothèse : $\text{Im } f \subset \ker g$. Soit $x \in E$ alors $f(x) \in \text{Im } f$ d'où $f(x) \in \ker g$, ainsi $g(f(x)) = \vec{0}$. On a donc $\forall x \in E$, $g(f(x)) = \vec{0}$, ce qui signifie que $g \circ f = 0$.

Exercice type 4

E désigne ici un \mathbb{R} -espace vectoriel, et f un endomorphisme de E vérifiant l'égalité : $f^2 - 2f - 3I = 0$, où $f^2 = f \circ f$ et

I désigne l'application identité de E ($I = \text{Id}_E$). On note g et h les éléments de $\mathcal{L}(E)$ définie par $g = f - 3I$ et $h = f + I$. Déterminer $g \circ h$ et $h \circ g$. Montrer que $\ker g \oplus \ker h = E$. Montrer que f est un automorphisme et calculer f^{-1} .

Solution : Dans $\mathcal{L}(E)$, on a

$$g \circ h = (f - 3I) \circ (f + I) = f \circ f - 3I \circ f + f \circ I - 3I \circ I = f^2 - 2f - 3I = 0$$

$$h \circ g = (f + I) \circ (f - 3I) = f \circ f + I \circ f - 3f \circ I - 3I \circ I = f^2 - 2f - 3I = 0$$

Montrons ensuite que $\ker g \oplus \ker h = E$.

La somme est directe : Soit $\vec{x} \in \ker g \cap \ker h$, alors

$$g(\vec{x}) = \vec{0} \text{ et } h(\vec{x}) = \vec{0}$$

Or $g(\vec{x}) = f(\vec{x}) - 3\vec{x} = \vec{0} \implies f(\vec{x}) = 3\vec{x}$ et $h(\vec{x}) = f(\vec{x}) + \vec{x} = \vec{0} \implies f(\vec{x}) = -\vec{x}$, d'où $3\vec{x} = -\vec{x} \implies \vec{x} = \vec{0}$.
La somme remplit l'espace : Soit $\vec{x} \in E$, on cherche à décomposer \vec{x} sous la forme

$$\vec{x} = \vec{a} + \vec{b} \text{ avec } \vec{a} \in \ker g \text{ et } \vec{b} \in \ker h$$

Or on a vu que $g \circ h = 0$ et $h \circ g = 0$ d'où $\text{Im } h \subset \ker g$ et $\text{Im } g \subset \ker h$. Ceci permet de construire des éléments de $\ker g$ et $\ker h$, en effet

$$g(\vec{x}) = f(\vec{x}) - 3\vec{x} \in \ker h \text{ et } h(\vec{x}) = f(\vec{x}) + \vec{x} \in \ker g$$

Mais

$$\vec{x} = \frac{(f(\vec{x}) + \vec{x}) - (f(\vec{x}) - 3\vec{x})}{4} = \frac{h(\vec{x})}{4} - \frac{g(\vec{x})}{4}$$

On pose donc $\vec{a} = \frac{h(\vec{x})}{4} \in \ker g$ (car $\ker g$ est un sous-espace vectoriel qui contient $h(\vec{x})$) et $\vec{b} = -\frac{g(\vec{x})}{4} \in \ker h$.

Pour finir, on a $f \circ \left(\frac{f-2I}{3}\right) = \left(\frac{f-2I}{3}\right) \circ f = I$ d'où f est un automorphisme et $f^{-1} = \left(\frac{f-2I}{3}\right)$.

Exercice 1

Dans l'exercice type , E désigne ici un \mathbb{R} -espace vectoriel, et f un endomorphisme de E vérifiant l'égalité : $f^2 - 2f - 3I = 0$. On note g et h les éléments de $\mathcal{L}(E)$ définie par $g = f - 3I$ et $h = f + I$, $G = \ker g$ et $H = \ker h$ alors, on a montré que $G \oplus H = E$.

1. Soit p la projection sur G de direction H et $q = I - p$, justifier que $f = 3p - q$.
2. Exprimer, pour $n \geq 1$, f^n uniquement à l'aide de p et de q .

Solution :

1. On a montré que $\forall \vec{x} \in E$, $\vec{x} = \underbrace{\frac{f(\vec{x}) + \vec{x}}{4}}_{\in G} + \underbrace{-\frac{f(\vec{x}) - 3\vec{x}}{4}}_{\in H}$, ainsi

$$p(\vec{x}) = \frac{f(\vec{x}) + \vec{x}}{4} \text{ et } q(\vec{x}) = -\frac{f(\vec{x}) - 3\vec{x}}{4}$$

d'où

$$\forall \vec{x} \in E, f(\vec{x}) = 3p(\vec{x}) - q(\vec{x})$$

2. Puisque $p \circ q = q \circ p = 0$, on peut appliquer le binôme. On en déduit que , $\forall n \geq 1$,

$$f^n = \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} (3p)^k (-q)^{n-k} = \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} 3^k (-1)^{n-k} \times p^k \circ q^{n-k}$$

Mais si $k \geq 1$ et $n - k \geq 1$, on a $p^k \circ q^{n-k} = p^{k-1} \circ \underbrace{p \circ q}_{=0} \circ q^{n-k-1} = 0$. Ainsi pour $1 \leq k \leq n - 1$, le terme $p^k \circ q^{n-k}$ est nul. La somme se réduit donc à

$$\begin{aligned} f^n &= \binom{n}{0} 3^0 (-1)^{n-0} \times p^0 \circ q^{n-0} + \binom{n}{n} 3^n (-1)^{n-n} \times p^n \circ q^{n-n} \\ &= (-1)^n q^n + 3^n p^n \text{ car } p^0 = q^0 = Id \end{aligned}$$

Enfin, puisque $p \circ p = p$, par récurrence si $n \geq 1$, $p^n = p$ (c'est faux si $n = 0$) d'où

$$f^n = 3^n p + (-1)^n q \text{ si } n \geq 1 \text{ (encore vrai si } n = 0 \text{ car } p + q = Id)$$

Exercice type 5

Soit φ définie sur $E = \mathbb{R}_2[X]$ par $\varphi(P) = (X^2 - X + 1)P' - (2X - 1)P + X^2P(1)$. Justifier que φ est bien un automorphisme de E .

Solution : Si la linéarité de φ ne posera aucun problème, a priori, rien ne permet d'affirmer que $\varphi(P)$ est bien dans E , en effet si $\deg P = n$, alors $(X^2 - X - 1)P'$ et $(2X - 1)P$ sont tous les deux de degré $n + 1$.

Commençons par la linéarité, $\forall (P, Q) \in \mathbb{R}[X]^2, \forall \lambda \in \mathbb{R}$, on a

$$\begin{aligned} & (X^2 - X + 1)(\lambda P + Q)' - (2X - 1)(\lambda P + Q) + X^2(\lambda P + Q)(1) \\ &= \lambda [(X^2 - X + 1)P' - (2X - 1)P + X^2P(1)] + [(X^2 - X + 1)Q' - (2X - 1)Q + X^2Q(1)] \\ &= \lambda\varphi(P) + \varphi(Q) \end{aligned}$$

Il suffit donc de vérifier que $\varphi(1)$, $\varphi(X)$ et $\varphi(X^2)$ ont bien dans $\mathbb{R}_2[X]$, ainsi par linéarité, on aura $\varphi(aX^2 + bX + c) \in \mathbb{R}_2[X]$. Or, en développant, on a

$$\varphi(1) = X^2 - 2X + 1, \varphi(X) = 1 \text{ et } \varphi(X^2) = 2X$$

Pour finir, on sait que $\mathcal{B} = (1, X, X^2)$ est une base de E et puisque $f(\mathcal{B}) = (X^2 - 2X + 1, 1, 2X)$ est une base de E (échelonnée en degré si on change l'ordre), on peut affirmer que φ est un automorphisme de E .

Exercice 2

Soit $f \in \mathcal{L}(E)$ telle que $f^3 = f^2 + f$, montrer que $E = \ker f \oplus \text{Im } f$.

Solution : La somme est directe $\ker f \cap \text{Im } f = \{\vec{0}\}$: Soit $\vec{y} = f(\vec{x}) \in \text{Im } f \cap \ker f$, il s'agit de prouver que $\vec{y} = \vec{0}$. Pour utiliser $f^3 = f^2 + f$, on écrit que

$$f^2(\vec{x}) + f(\vec{x}) = \vec{y} + f(\vec{y}) = \vec{y} + \vec{0} \text{ car } \vec{y} \in \ker f$$

d'où $f^3(\vec{x}) = \vec{y}$, mais

$$f^3(\vec{x}) = f(f(f(\vec{x}))) = f(f(\vec{y})) = f(\vec{0}) = \vec{0}$$

Ainsi $\vec{y} = \vec{0}$.

La somme remplit l'espace $\ker f + \text{Im } f = E$:

On sait que $f^3 = f^2 + f$, ainsi $f^2 + f - f^3 = 0 \implies f \circ (f + \text{Id}_E - f^2) = 0$. Ceci nous fournit, pour $\vec{x} \in E$, un élément de $\ker f$. On a donc $\forall \vec{x} \in E$,

$$f(f(\vec{x}) + \vec{x} - f^2(\vec{x})) = \vec{0}$$

d'où

$$\vec{x} + f(\vec{x}) - f^2(\vec{x}) \in \ker f$$

Mais alors

$$\begin{aligned} \vec{x} &= \underbrace{\vec{x} + f(\vec{x}) - f^2(\vec{x})}_{\in \ker f} + \underbrace{f^2(\vec{x}) - f(\vec{x})}_{\in \text{Im } f} \\ &= \underbrace{\vec{x} + f(\vec{x}) - f^2(\vec{x})}_{\in \ker f} + \underbrace{f(f(\vec{x}) - \vec{x})}_{\in \text{Im } f} \end{aligned}$$

est bien la somme d'un élément de $\ker f$ et d'un élément de $\text{Im } f$.

Exercice 3

Soit $E = \mathbb{R}_2[X]$, on note $F = \{P \in E, P(1) = 0\}$ et pour $\alpha \in \mathbb{R}$ fixé, $G_\alpha = \text{Vect}(X - \alpha)$. Pour quelles valeurs de α a-t-on $F \oplus G_\alpha = E$. Déterminer alors l'expression de la projection sur G_α .

Solution : Soit $P = a + bX + cX^2 \in E$, on a

$$P \in F \iff a + b + c = 0 \iff a = -b - c \iff P = b(X - 1) + c(X^2 - 1)$$

Ainsi

$$F = \text{Vect}((X - 1), (X^2 - 1))$$

Montrons alors que $E = F \oplus G_\alpha$ sauf pour une valeur de α (qui est $\alpha = 1$, car il est évident que dans ce cas, $\text{Vect}(X - 1) \subset F \cap G_1 \neq \{\vec{0}\}$).

Soit $P = aX^2 + bX + c$, on cherche donc à décomposer P de manière unique sous la forme

$$\begin{aligned} P &= \underbrace{u(X - \alpha)}_{\in G_\alpha} + \underbrace{v(X - 1) + w(X^2 - 1)}_{\in F} \\ &= wX^2 + (u + v)X - (\alpha u + v + w) \end{aligned}$$

Par unicité des coefficients d'un polynôme, cela s'écrit

$$\begin{cases} w = a \\ u + v = b \\ \alpha u + v + w = -c \end{cases} \iff \begin{cases} w = a \\ u + v = b \\ \alpha u + v = -c - a \end{cases}$$

Le système (d'inconnues u et v) $\begin{cases} u + v = b \\ \alpha u + v = -c - a \end{cases}$ a pour matrice augmentée $A = \left(\begin{array}{cc|c} 1 & 1 & b \\ \alpha & 1 & -c - a \end{array} \right) \underset{L_2 - \alpha L_1}{\sim} \left(\begin{array}{cc|c} 1 & 1 & b \\ 0 & 1 - \alpha & -c - a - \alpha b \end{array} \right)$. Si $\alpha \neq 1$, il admet toujours une unique solution. On a donc toujours une unique décomposition. Cela prouve que $E = F \oplus G_\alpha$.

Si $\alpha = 1$, on n'a pas de somme directe car $G_1 = \text{Vect}(X - 1) \subset F \cap G_1$, les deux sous espaces sont supplémentaires (et la somme $F + G_1$ vaut F).

Enfin, pour obtenir la composante dans G_α on calcule u qui vaut $\frac{a + b + c}{1 - \alpha} = \frac{P(1)}{1 - \alpha}$. Si Π est la projection sur G_α (lorsque $\alpha \neq 1$) on a

$$\Pi : \begin{cases} \mathbb{R}_2[X] \longrightarrow \mathbb{R}_2[X] \\ P(X) \longmapsto \frac{P(1)}{1 - \alpha}(X - \alpha) \end{cases}$$

Remarque : Si $P \in F$, on a bien $\Pi(P) = 0$. Si $P \in G_\alpha$, $P(X) = \lambda(X - \alpha)$ et $\Pi(P) = \frac{\lambda(1 - \alpha)}{1 - \alpha}(X - \alpha) = P$.

Exercice type 6

Soit $E = \mathbb{R}^3$, $F = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3, x + y - z = 0\}$ et $G = \text{Vect}(\vec{a})$ où $\vec{a} = (2, -1, 0)$. Montrer que $E = F \oplus G$.

Déterminer l'expression de la projection sur F parallèlement à G .

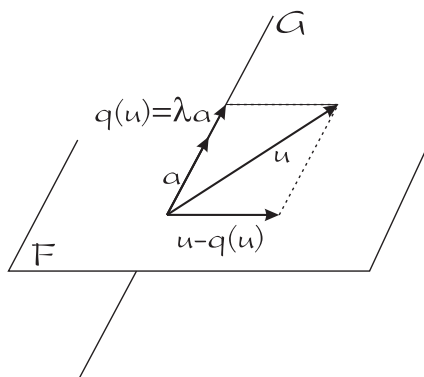
Solution : On a $F = \text{Vect}(\vec{b}, \vec{c})$ où $\vec{b} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ et $\vec{c} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$. Dans \mathbb{R}^3 , si $(\vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$ est la base canonique,

alors $(\vec{a}, \vec{b}, \vec{c})$ a trois vecteurs et

$$\underset{(\vec{i}, \vec{j}, \vec{k})}{\text{Mat}}(\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}) = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \underset{C_2 - C_3}{\sim} \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 \\ -1 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \underset{C_1 + C_2}{\sim} \begin{pmatrix} 3 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \text{ est de rang } 3$$

Ainsi $(\vec{a}, \vec{b}, \vec{c})$ est une base de \mathbb{R}^3 donc $\text{Vect}(\vec{a}) \oplus \text{Vect}(\vec{b}, \vec{c}) = \mathbb{R}^3$.

Soit $\vec{u} = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3$, notons q la projection sur G parallèlement à F et $q(\vec{u}) = q(x, y, z) = (X, Y, Z)$.



On a

$$(X, Y, Z) \in G \iff \exists \lambda \in \mathbb{R}, (X, Y, Z) = \lambda(2, -1, 0) = (2\lambda, -\lambda, 0).$$

et

$$(x, y, z) - q(x, y, z) = (x - X, y - Y, z - Z) \in F \iff (x - X) + (y - Y) - (z - Z) = 0.$$

On remplace X, Y, Z par $2\lambda, -\lambda$ et 0 respectivement pour obtenir $\lambda = x + y - z$. On en déduit que $X = 2(x + y - z)$, $Y = -x - y + z$ et $Z = 0$. Enfin si p est la projection cherchée, on a $p + q = Id$ d'où

$$p(\vec{u}) = \vec{u} - q(\vec{u}) \iff p \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} X \\ Y \\ Z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -x - 2y + 2z \\ x + 2y - z \\ z \end{pmatrix}$$

On vérifie que $p(2, -1, 0) = (0, 0, 0)$, $p(1, 0, 1) = (1, 0, 1)$, $p(0, 1, 1) = (0, 1, 1)$ (pourquoi ces vecteurs?, il s'agit des générateurs de F et de G). Moralité : On sait déterminer les projections sur les droites!

Exercice type 7

Soit $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ définie par

$$f \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -x + 2y \\ -2x + 4y \end{pmatrix}$$

Montrer que pour $k \geq 1$, $f^k = 3^{k-1}f$. On pose alors $g = f + I$ (où $I = Id_{\mathbb{R}^2}$) en déduire g^n pour $n \in \mathbb{N}$.

Solution : On a $f^2 \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = f \begin{pmatrix} -x + 2y \\ -2x + 4y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -(-x + 2y) + 2(-2x + 4y) \\ -2(-x + 2y) + 4(-2x + 4y) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -3x + 6y \\ -6x + 12y \end{pmatrix} = 3 \times \begin{pmatrix} -x + 2y \\ -2x + 4y \end{pmatrix}$ d'où $f \circ f = 3f$. Puis par récurrence sur $k \geq 1$, on montre que $f^k = 3^{k-1}f$. C'est vrai si $k = 1$, supposons que cela soit vrai à $k \geq 1$ fixé. Alors

$$f^{k+1} = f \circ f^k = f \circ (3^{k-1}f) = 3^{k-1}(f \circ f) = 3^{k-1} \times 3f = 3^k f$$

On a alors, pour $n \geq 1$, $g^n = (f + I)^n$, puisque $f \circ I = I \circ f$, on peut appliquer le binôme de Newton pour obtenir

$$\begin{aligned} g^n &= \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} f^k \circ I^{n-k} = \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} f^k \circ I = \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} f^k \text{ car } I^{n-k} = I \text{ et } f^k \circ I = f^k \\ &= \binom{n}{0} f^0 + \sum_{k=1}^n \binom{n}{k} f^k = I + \sum_{k=1}^n \binom{n}{k} 3^{k-1} f = I + \left(\sum_{k=1}^n \binom{n}{k} 3^{k-1} \right) \times f \end{aligned}$$

Mais

$$(1 + 3)^n = \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} 3^k = \binom{n}{0} 3^0 + \sum_{k=1}^n \binom{n}{k} 3^k = 1 + \sum_{k=1}^n \binom{n}{k} 3 \times 3^{k-1} = 1 + 3 \left(\sum_{k=1}^n \binom{n}{k} 3^{k-1} \right)$$

d'où

$$g^n = I + \frac{4^n - 1}{3} f$$

Cette égalité est encore vraie si $n = 0$.

Exercice 4

Soit $p : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ définie par $p \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} \frac{x-z}{2} \\ 0 \\ \frac{-x+z}{2} \end{pmatrix}$ et $q = I_3 - p$.

1. Montrer que p est un projecteur de \mathbb{R}^3 , déterminer sa base et sa direction.
2. On pose alors $f = p + 2I_3$, exprimer, pour $n \geq 1$, f^n uniquement à l'aide de p et de q .

Solution :

1. Si $X = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$ alors $p(X) = AX$ où $A = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & 0 & -\frac{1}{2} \\ 0 & 0 & 0 \\ -\frac{1}{2} & 0 & \frac{1}{2} \end{pmatrix}$. On montre alors que f est linéaire car si $(X, Y) \in \mathbb{R}^3$, $\lambda \in \mathbb{R}$

$$p(\lambda X + Y) = A(\lambda X + Y) = \lambda AX + AY = \lambda p(X) + p(Y)$$

Puis $p(p(X)) = A^2X$, or un calcul simple donne $A^2 = A$ donc p est un projecteur.

Remarque : On peut aussi écrire que si $p \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{x-z}{2} \\ 0 \\ \frac{-x+z}{2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} X \\ 0 \\ Z \end{pmatrix}$, alors

$$p \left(p \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \right) = \begin{pmatrix} \frac{X-Z}{2} \\ 0 \\ \frac{-X+Z}{2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{\frac{x-z}{2} - \frac{-x+z}{2}}{2} \\ 0 \\ \frac{-\frac{x-z}{2} + \frac{-x+z}{2}}{2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{x-z}{2} \\ 0 \\ \frac{-x+z}{2} \end{pmatrix}$$

Ceci prouve que p est un projecteur de \mathbb{R}^3 .

On sait que la base est $\text{Im } p = \ker q$, la direction est $\ker p$.

On a $\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \ker p \iff \begin{pmatrix} \frac{x-z}{2} \\ 0 \\ \frac{-x+z}{2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \iff x = z$, ainsi

$$\ker p = \text{Vect} \left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right) \text{ car } y \text{ est quelconque}$$

Pour la base, on utilise $q \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} - p \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} \frac{x-z}{2} \\ 0 \\ \frac{-x+z}{2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{x+z}{2} \\ y \\ \frac{x+z}{2} \end{pmatrix}$. Ainsi $\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in$

$\ker q \iff \begin{pmatrix} \frac{x+z}{2} \\ y \\ \frac{x+z}{2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \iff \begin{cases} x = -z \\ y = 0 \end{cases}$ d'où

$$\ker q = \text{Im } p = \text{Vect} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}$$

Remarque : on peut aussi utiliser $\text{Im } p = \text{Vect} \left(f \left(\begin{smallmatrix} \vec{i} \\ \vec{j} \\ \vec{k} \end{smallmatrix} \right), f \left(\begin{smallmatrix} \vec{j} \\ \vec{i} \\ \vec{k} \end{smallmatrix} \right), f \left(\begin{smallmatrix} \vec{i} \\ \vec{k} \\ \vec{j} \end{smallmatrix} \right) \right) = \text{Vect} \left(\left(\begin{smallmatrix} \frac{1}{2} \\ 0 \\ -\frac{1}{2} \end{smallmatrix} \right), \left(\begin{smallmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{smallmatrix} \right), \left(\begin{smallmatrix} -\frac{1}{2} \\ 0 \\ \frac{1}{2} \end{smallmatrix} \right) \right) =$
 $\text{Vect} \left(\begin{smallmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{smallmatrix} \right).$

2. Puisque $I = p + q$, on a $f = 3p + 2q$. Puis, on sait que $p \circ q = q \circ p = 0$, on peut donc appliquer le binôme de newton pour obtenir, si $n \geq 1$

$$f^n = \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} 3^k p^k \circ 2^{n-k} q^{n-k} = \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} 3^k 2^{n-k} p^k \circ q^{n-k}$$

Mais pour $k \geq 1$ et $n - k \geq 1$ (i.e. $1 \leq k \leq n - 1$), on a $p^k \circ q^{n-k} = p \circ p^{k-1} \circ q \circ q^{n-k-1} = 0$, ainsi

$$f^n = \binom{n}{0} 3^0 \times 2^n p^0 \circ q^{n-0} + \binom{n}{n} 3^n \times 2^0 p^n \circ q^{n-n} = 2^n q^n + 3^n p^n$$

Or $p \circ p = p$ d'où par récurrence, pour $n \geq 1$, on a $p^n = p$ (faux si $n = 0$, car $p^0 = I_3$). Conclusion

$$f^n = 2^n q + 3^n p \text{ si } n \geq 1, \text{ c'est encore vrai si } n = 0 \text{ car } f^0 = I_3 = p + q$$